CLIPPEDIMAGE= JP361171147A

PAT-NO: JP361171147A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 61171147 A

TITLE: COORDINATE INSPECTION OF WAFER MAP

PUBN-DATE: August 1, 1986

INVENTOR-INFORMATION:

NAME

IIZUKA, TSUNEO

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME

COUNTRY

FUJITSU LTD

N/A

APPL-NO: JP60012156

APPL-DATE: January 25, 1985

INT-CL_(IPC): H01L021/66 US-CL-CURRENT: 324/754

ABSTRACT:

PURPOSE: To enable the correction of wafer maps by a method wherein each coordinate is judged whether finished in measurement (state of '1') or unfinished in measurement (state of '0') through inspection of coordinates determined in the direction of advancement of a probe card, and the result is compared with pre-determined patterns of '1' and '0'.

CONSTITUTION: In the case of the upward movement of a probe card 12 in the Y-axis, when the coordinate of a chip under measurement is (x, y) in a wafer map 13, chips finished in measurement from among adjacent chips lie each at coordinates (y+1, x-1), (y, x-1), (y-1, x-1), (y-1, x), and chips unfinished in measurement lie each at coordinates (y+1, x+1), (y, x+1), (y-1, x+1), (y+1, x). Therefore, if all the vertically reverse L-shaped patterns are '1' and all of the laterally reverse ones are '0' around a chip under measurement, the result of measured chips is registered at right positions of the wafer map 13, and it is possible to completely inspect the address shift of the wafer map 13.

COPYRIGHT: (C)1986,JPO&Japio

⑩ 日本国特許庁(JP)

①特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭61-171147

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

母公開 昭和61年(1986)8月1日

H 01 L 21/66

7168-5F

審査請求 未請求 発明の数 1 (全4頁)

劉発明の名称

ウェハマップの座標点検方法

②特 関 昭60-12156

愛出 願昭60(1985)1月25日

70発 明 者 飯 塚 恒 夫

川崎市中原区上小田中1015番地 富士通株式会社内

川崎市中原区上小田中1015番地

⑪出 願 人 富士通株式会社

30代 理 人 弁理士 松岡 宏四郎

明 報 書

1.発明の名称

ウエハマップの座標点検方法

2. 特許請求の範囲

プロパー、プローブカード、テスタを用いてウェハ測定をなしその結果をウエハマップに書き込むにおいて、測定チップの座標を、当該チップの間囲のし字型判定パターンに測定データが入っているか否かによって点検し、座標ずれがあるときは前記し字型判定パターンによって修正することを特徴とするウェハマップの座標点検方法。

3.発明の詳細な説明

(産業上の利用分野)

本発明はウェハマップの座標点検方法、より群しくはプロバー、プロープカード、テスタ等を用いてなすウェハマップを利用するウェハの各チップの検査のための測定において、測定するチップがウェハマップの正しい位置に対応するか否かを点検する方法に関する。

〔從来の技術〕

半導体装置の製造においては、ウエハが多くの 同一寸法に区分され、各区分に同じ素子が形成され、ウエハ処理が終るとウエハは前記各区分ごと に切断され、各区分が1個ずつのチップとなる。

ウエハ処理が終ると、各区分ごとにプローブカ ードを用いて測定をなし、その区分に形成された 楽子が良品であるか否かを判定し、その結果はか エハマップにメモリされる。以下説明の便宜上ゥ エハの各区分をチップと呼称することにし、第3 図を参照すると、ウエハ 31の各チップ 32a、32b... ... についてなされた測定結果は、同図心のウェ ハマップ上に32m, 32b....とメモリされる。なお 現在の一般的な測定方法によると、座標XYを図 示の如く定めた場合、最も左の最上のチップに始 まりYの下方向(Y減方向)に測定し、最も下の チップの測定が終るとXを1つ右にずらし、次に Yの上方向(Y増方向)に測定し、以下これを繰 り返す。この試験結果は良品か不良品のいずれか であるが、図には簡単のため黒点を付して示す。 このようにして作成されたウエハマップに従って

不良チップになんらかの表示を付けておくと、ウェハをチップごとに切断したときに不良チップが 容易に判別されるようになる。

(発明が解決しようとする問題点)

ウェハマップの現実の作成に際しては、上述した如くウェハマップが作成されないことがあり、第3図(a)の如くにプローブカードが測定したにもかかわらず、現実にはウェハマップが同図(c)に示される如くに形成されること、すなわちウェハマップの座標のずれが発生することがある。そこで、第3図(c)の如きウェハマップが得られたときは再度測定をしなければならない問題がある。

(問題点を解決するための手段)

本発明は、上記問題点を解消したウエハマップ の座標点検方法を提供するもので、その手段は、 プロパー・プローブカード・テスタを用いてウエ ハ測定をなしその結果をウエハマップに書き込む において、測定チップの座標を、当該チップの周 囲のし字型判定パターンに測定データが入ってい るか否かによって点検し、座標ずれがあるとき

チップに譲接するチップのうち測定済のチップ(それは測定データが入っているから 1 の状態 をとる)はそれぞれ(タ + 1 , x - 1) 。(タ , x - 1) 。(タ - 1 , x - 1) 。(タ - 1 , x) の座標にあり、未測定のチップ(それは未だなん らデータが入っていないから 0 の状態にある) はそれぞれ(タ + 1 , x + 1) 。(タ , x + 1) 。 (タ - 1 , x + 1) 。(タ + 1 , x) の座標にあ る。この状態は第1図(c)に示され図において、矢 印はY減方向であることを示す。

他方、プローブカードがY軸を下方向に(Y減 方向)動く場合のウエハマップは第1図(b)に示され、このとき、座標(x,y)にあるチップに誇 投するチップのうち、測定済(*1 *)のチップ はそれぞれ(yi,x2),(y,x2),(y2,x2),(y1,x)の座標にあり、未測 定(*0*)のチップはそれぞれ(y1,x1), (y,x1),(y2,x1),(y2,x)の 座標にある(第1図(a)の場合との混同を回避する 目的で、x,yの増はx1,y1で、x,yの減 前記し字型判定パターンによって修正することを 特徴とするウェハマップの座標点検方法によって なされる。

(作用)

上記方法においては、プローブカードの進行方向に対して定められた連復を点検し、各座標が測定済(*1*の状態)か未判定(*0*の状態)かを判定し、その判定結果を前以って定められた*1*と*0*のパターンと比較して座標ずれを判定し、座標ずれがあれば前記比較の結果に従って測定結果を正しい座標に記入するものである。(実施例)

以下、関面を参照して本発明実施例を詳細に説明する。

第1図(a)と(a)に本発明の方法の実施を示すウェ ハマップが示され、XY連模は図示の如くにとる。 先ず、第1図(a)を参照すると、それはプローブカードがY軸を上方向に(Y増方向)動く場合を示す。ウェハマップにおいて測定中のチップの座標が(x,y)であるとすると、座標(x,y)の

は x z , y z で示した)。この状態は第 1 図 (d) に示され、図において矢印は Y 増方向であることを示す。

第1回(のと(d)のパターンから、同図(d)、(f)に示される基本的にはし字型の判定パターンが得られる。 Yが減方向の場合には、測定中のチップに対して、当該チップのまわりの上下逆のし字型パターンがすべて"1"、また左右逆のし字型パターンが"0"であれば、測定チップの結果はウェハマップの正しい位置に記入されることになる。

Yが増方向のとき、"1"の判定パターンはし 字型パターン、"0"の判定パターンは上下左右 逆のし字型パターンである。

このようにして、"1"判定パターンと"0" 判定パターンを点検することによって、ウエハマップのアドレス(座標)ずれを完全に点検することが可能となり、また、各測定チップごとに点検を行うのであるから、ずれたアドレスを修正することも可能になる。

上記の方法を実施するには、第2回のブロック

図を参照すると、プローバ11からテスタ14に座標データを送り、ウェハマップを作ってテスタ14でそれをメモリする。プローブカード12でウェハ13のチップを測定した結果もまたテスタ14に入力される。プローブカードがある座標(×・y)のチップに来たときは、テスタ14で前記したし字型パターンに使ってウェハマップを走査し、"1"と"0"の信号がし字型パターンに合致していると測定を行い、ずれているときは必要な修正をなす。

なお、上述の説明は、Y方向の増、減についてのものであったが、本発明の方法はX方向に増、減の場合も全く同様に実施可能である。

(発明の効果)

以上説明したように本発明によれば、測定チャ ア連撰(アドレス)の周囲のチャプのアドレスを L字型判定パターンを使用することによって点検 することができるので、座標ずれが出たときはウ エハマップを修正し測定を継続することが可能と なるので、ウエハマップの信頼性を向上する効果 がある。

1 **2**

4. 図面の簡単な説明

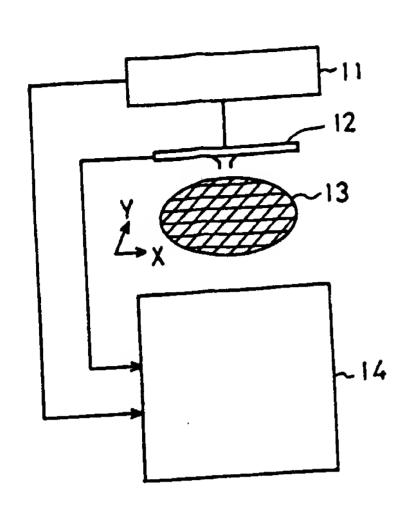
第1図(a)と(b)は測定チップの周囲のウェハマップを示す図、同図(a)と(d)は(a)と(b)に対応する測定済、未測定状態を示す図、同図(a)と(f)は(c)と(d)に基づく判定パターンの図、第2図は本発明方法を実施するシステムのプロック図、第3図(a)はウェハのチップを示す平面図、同図(b)は(a)のチップを正しく示すウェハマップの図、同図(c)は誤って作られたウェハマップの図である。

図中、11はプロバー、12はプローブカード、13はウエハ、14はテスタ、をそれぞれ示す。

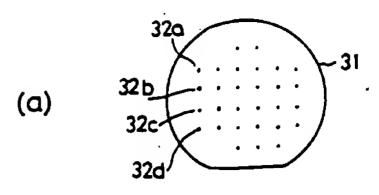
特 許 出職人 富士通株式会社 巴格敦 代理人 弁理士 松 岡 宏四郎 安龍士

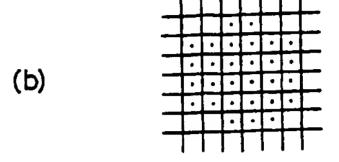
. 第 1 图

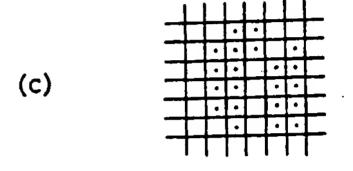
特開昭61-171147(4)











第3回